

序号	函数原型	函数功能	StartBytes (2byte)	Funcode (1byte)	参数1 (4byte)	参数2 (4byte)	参数3 (4byte)	参数4 (4byte)	参数5 (4byte)	参数6 (4byte)	参数7 (4byte)	...	参数15 (4byte)	EndByte (1byte)
5	SY_MC Hwinitial	板硬件初始化	0xAA 0x55	0x10										0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x10	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值									0x5A
6	SY_MC_Read_d_input	返回当前输入的传感器状态	0xAA 0x55	0x11										0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x11	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值	返回当前输入的32bit状态, 高位在前, 低位在后								0x5A
7	SY_MC_Write_d_output	设置D0输出状态	0xAA 0x55	0x12	32位输出, 高位在前, 低位在后									0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x12	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值									0x5A
8	SY_MC_Read_d_output	返回当前输出的传感器状态	0xAA 0x55	0x13										0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x13	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值	返回当前输出的32bit状态, 高位在前, 低位在后								0x5A
9	SY_MC_Set_FilterTime	设置输入滤波时间, 仅对以太网IO模块的输入信号有效	0xAA 0x55	0x14	FilterTime, 0-100									0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x14	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值	设置FilterTime, 0-100								0x5A
10	SY_MC_WritePort_d_output	设置单通道输出状态	0xAA 0x55	0x15	PortNumber (端口号 0-31)	OnOffStatus (0:关闭; 1:打开; 其他值关闭)								0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x15	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值									0x5A
11	SY_MC_Get_InputTriggerStatus	端口配置: 端口配置、使能和输出脉冲宽度	0xAA 0x55	0x47	PortA PortB PortC PortD; 这是IN0~3对应输出的4个端口, 范围在0~3有效; 其他值为不使能。1个输入只能触发一个输出, 如果配置时端口已经被前面的配过, 则也认为	PulseWidthA PulseWidthB PulseWidthC PulseWidthD IN0~3触发了portABCD时输出的脉冲宽度, 单位为ms, 1~255;	ModeA, ModeB, ModeC, ModeD; 触发模式, 预留, 目前先实现上升沿(即脉冲输入有效触发)							0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x47	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值	PortA PortB PortC PortD; 实际配置的端口号, 如果无效的配置, 则返	ABCD端口配置的脉冲宽度, 无效配置的端口, 返回0							0x5A
12	SY_MC_Get_InputTriggerStatus	输出触发次数查询	0xAA 0x55	0x48	无									0x5A
	返回值		0xAA 0x55	0x48	函数返回值, 正常为0, 非0为异常值	TrigCounterA	TrigCounterB	TrigCounterC	TrigCounterD					0x5A